浙江省科学技术奖公示信息表（单位提名）

提名奖项：科学技术进步奖

|  |  |
| --- | --- |
| 成果名称 | 海上无人系统协同搜救关键技术及应用 |
| 提名等级 | 科学技术进步二等奖 |
| 提名书相关内容 | 发明专利：一种基于UWB定位的无人艇位置航向测定方法发明专利：一种UWB基站迭代自定位与校准方法发明专利：基于激光雷达的船舶边界探测方法发明专利：一种基于贝叶斯多特征融合的无人水面艇自主航行方法发明专利：一种无线单信道通信网络避免冲突的通信方法发明专利：一种适用于船舶一体化通信的通信设备自动优选方法发明专利：一种无人艇海上通信信道自适应选择方法发明专利：一种海岸间高传输稳定性的点对点通信方法发明专利：一种基于水下搜寻机器人的目标搜寻与抵近方法 |
| 主要完成人 | 蔡文郁，排名1，教授，杭州电子科技大学；徐深洋，排名2，高级工程师，中电科（宁波）海洋电子研究院有限公司；王成才，排名3，副教授，中电科海洋信息技术研究院有限公司；王冬海，排名4，教授级高工，中电科海洋信息技术研究院有限公司；张美燕，排名5，教授，浙江水利水电学院；骆曹飞，排名6，高级工程师，浙江嘉蓝海洋电子有限公司；马赛男，排名7，高级工程师，浙江嘉蓝海洋电子有限公司。 |
| 主要完成单位 | 杭州电子科技大学中电科（宁波）海洋电子研究院有限公司浙江水利水电学院浙江嘉蓝海洋电子有限公司中电科海洋信息技术研究院有限公司 |
| 提名单位 | 浙江省教育厅 |
| 提名意见 | 项目在国家重点研发计划课题（海上救助无人船平台系统集成研究和实现、岸基多元传感一体化目标监视技术研究）等项目支持下，经过近八年的自主研发与创新，杭州电子科技大学等单位提出了一种面向立体海域的无人系统协同搜救技术，加速发展海上应急救援技术，增强海洋灾害应对处置能力，对防灾减灾、保障人民群众生命财产安全提供技术支撑。项目已获国家发明专利17件、软件著作权8件，发表论文20篇。 |